

I Mesures aléatoires de Poisson

1) Définition

Soit (E, \mathcal{E}) un espace mesurable. On suppose dans toute la suite que (E, \mathcal{E}) est un espace métrique séparable muni de sa tribu borélienne.

Une mesure ponctuelle sur E est une mesure μ sur \mathcal{S}

de la forme $\mu = \sum_{i \in I} \delta_{x_i}$ où I fini ou dénombrable
 $x_i \in E$

On note $M_p(\mathcal{S}) = \{ \text{mesures ponctuelles} \}$, muni de la tribu \mathcal{M} engendrée par les applications $\mu \mapsto \mu(A)$ ($A \in \mathcal{S}$).

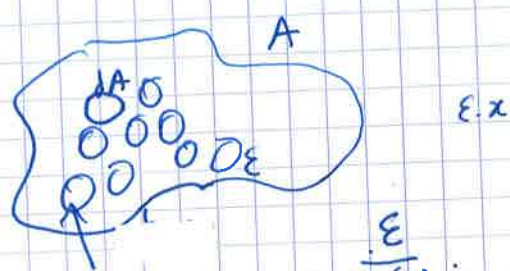
Def Soit ν une mesure σ -finie sur (E, \mathcal{E}) . Une mesure de Poisson (aléatoire) sur \mathcal{S} d'intensité ν est une v.a. N à valeurs dans $(M_p(\mathcal{S}), \mathcal{M})$ tq :

(1) $\forall A \in \mathcal{S}, N(A) \stackrel{(d)}{=} \text{Poisson}(\nu(A))$

(2) Si $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{S}$, les v.a. $N(A_1), \dots, N(A_n)$ sont \perp

Remarques (1) Motivation

$P(N(A) = 1) \sim \nu(A)$



$N(A) \approx \sum_{i=1}^{N(A)/\epsilon} \text{v.a. Bernoulli } \perp$
 $\approx \sum_{i=1}^{N(A)/\epsilon} \text{Ber}(\epsilon) \approx \text{Bin}(\frac{\nu(A)}{\epsilon}, \epsilon) \xrightarrow{\text{Poisson}} \mu(A)$

(2) La loi de N est caractérisée par (1) et (2) :

(1) et (2) déterminent $P(N(A_1) = k_1, \dots, N(A_n) = k_n)$

avec $A_i \in \mathcal{S}$ et $k_i \in \mathbb{N} \cup \{+\infty\}$, et

$\{ \mu \in M_p(\mathcal{S}) ; \mu(A_1) = k_1, \dots, \mu(A_n) = k_n \}$

est une classe de \mathcal{M} stable par \mathcal{D} qui engendre \mathcal{M} .

Théorème Soit ν mesure σ -finie sur (S, \mathcal{S}) . Il existe une mesure de Poisson d'intensité ν

Cas ν finie - On suppose $\nu(E) > 0$. On pose $\bar{\nu} = \frac{\nu}{\nu(E)}$. =:)

On se donne $N = \text{Poisson}(\nu(E))$.

$(X_i)_{i \geq 1}$ v.a iid de la $\bar{\nu}$, $\perp N$.

On pose $X = \sum_{i=1}^N \delta_{X_i}$. (bien mesurable). }

Soient $A_1, \dots, A_p \in \mathcal{F}$, on pose $A_p = E \setminus \bigcup_{i=1}^{p-1} A_i$,
 $\mu_1, \dots, \mu_p \in \mathbb{R}$.

On note $Z_k = e^{i\mu_k} \mathbb{1}_{X_k \in A_1} + \dots + e^{i\mu_p} \mathbb{1}_{X_k \in A_p}$

En particulier $Z_1 \dots Z_N = \prod_{1 \leq k \leq p} e^{i\mu_k N(A_k)}$.

$$\text{Donc } \mathbb{E} \left[\prod_{1 \leq k \leq p} e^{i\mu_k N(A_k)} \right] = \mathbb{P}(N=0) + \sum_{R \geq 1} \mathbb{P}(N=R) \mathbb{E}[Z_1 \dots Z_R]$$

$$= e^{-\nu(E)} + \sum_{R \geq 1} e^{-\nu(E)} \frac{\nu(E)^R}{R!} \mathbb{E}[Z_1]^R \quad (1)$$

$$= e^{-\nu(E)} + e^{-\nu(E)} \cdot \left(e^{\nu(E) \mathbb{E}[Z_1]} - 1 \right)$$

$$= e^{-\nu(E)} \left(\mathbb{E}[Z_1] \right)$$

Or $\mathbb{E}[Z_1] = e^{i\mu_1} \frac{\nu(A_1)}{\nu(E)} + \dots + e^{i\mu_p} \frac{\nu(A_p)}{\nu(E)}$

$$= e^{-\nu(E)} \left(\nu(A_1)(e^{i\mu_1} - 1) + \dots + \nu(A_p)(e^{i\mu_p} - 1) \right)$$

\Rightarrow on a bien (1) et (2)

Cas ν σ -finie: On écrit $E = \bigcup_{p=1}^{\infty} E_p$ avec les E_p disjoints
 et $\nu(E_p) < \infty$

On construit $N_1, N_2, \dots, \infty \perp$ tq N_i soit d'intensité ν_i .

On vérifie que $X = \sum_{p=1}^{\infty} X_p$ convient.

Corollaire Si \mathcal{N} mesure de Poisson d'intensité ν et $A \in \mathcal{E}$ ty

$0 < \nu(A) < \infty$, Alors

$\mathcal{N}(A) \stackrel{(d)}{=} \text{Poisson}(\nu(A))$, et conditionnellement à $\{\mathcal{N}(A) = k\}$,

la loi de $\mathcal{N}_{|A} \stackrel{(d)}{=} \sum_{i=1}^k \delta_{X_i}$

où $(X_i)_{1 \leq i \leq k}$ iid de loi $\frac{\nu(\cdot \cap A)}{\nu(A)}$.

Prop | si ν a pas d'atomes, p.s $\forall x \in E, \mathcal{N}(\{x\}) = 0$

Preuve : • si $\nu(E) < \infty$ ok par le corollaire

si $\nu(E) = \infty$ on considère $\mu \in \mathcal{M}_p(E)$; $\mu(E) < \infty$ et $\forall x \in E \mu(\{x\}) = 0$ mesurable. On conclut en prenant une union dénombrable.

N.B | $\mathcal{N}(A) = \mathbb{E}[\mathcal{N}_A]$.

2) Fonctionsnelles On suppose ici que \mathcal{N} est une mesure de Poisson sur E d'intensité ν non nulle.

Soit $f: E \rightarrow \mathbb{R}_+$ mesurable

Lemme: 1) $\int \mathcal{N}(dx) f(x)$ est une variable aléatoire

2) $\mathbb{E}[\int \mathcal{N}(dx) f(x)] = \int f(x) \nu(dx)$.

Preuve : on vérifie le résultat pour $f = \mathbb{1}_A$, puis étagée, puis on conclut par approx + CV monotone

N.B | $\mathcal{N}(A) = \mathbb{E}[\mathcal{N}_A]$.

Thm (formule exponentielle)

N est une mesure de Poisson sur E d'intensité ν
ssi $\forall f: E \rightarrow \mathbb{R}_+$ mesurable on a

$$\mathbb{E} \left[\exp \left(- \int N(dx) f(x) \right) \right] = \exp \left(- \int \nu(dx) (1 - e^{-f(x)}) \right)$$

Preuve \Rightarrow ok.

\Leftarrow On prend $\lambda_1, \dots, \lambda_p \geq 0$ A_1, \dots, A_p disjoints
et $f = \sum \lambda_i \mathbb{1}_{A_i}$

$$\text{Ainsi } \mathbb{E} \left[\exp \left(- \sum_{i=1}^p \lambda_i N(A_i) \right) \right] = \prod_{i=1}^p e^{-\nu(A_i) (1 - e^{-\lambda_i})}$$

Donc $N(A_i) \stackrel{\text{loi}}{=} \text{Poisson}(\nu(A_i))$ et les $N(A_i)$ sont indépendants.

Corollaire (exercice)

Si $\int \nu f dx < \infty$, alors $\mathbb{P} \left(\int N(dx) f(x) < \infty \right) = 1$

Si $\int \nu f dx = \infty$, alors $\mathbb{P} \left(\int N(dx) f(x) = \infty \right) = 1$

Théorème (formule de Palm)

Soit $F: E \times M_p(E) \rightarrow \mathbb{R}_+$ mesurable. Alors

$$\mathbb{E} \left[\int N(dx) F(x, N - \delta_x) \right] = \int_E \nu(dx) \mathbb{E} [F(x, N)]$$

Preuve Pour simplifier, supposons ν finie et utilisons le corollaire.

$$\mathbb{E} \left[\int \mathcal{N}(da) F(x, \mathcal{N} - \delta_x) \right]$$

$$= \mathbb{E} \left[\sum_{i=1}^N F(x_i, \delta_{x_1} + \dots + \delta_{x_N} - \delta_{x_i}) \right]$$

où $N \sim \text{Poisson}(\nu(E))$.

x_i iid de loi $\frac{\nu(\cdot)}{\nu(E)}$

$$= \sum_{p \geq 1} \mathbb{P}(N=p) \mathbb{E} \left[\sum_{i=1}^p F(x_{p1}, \delta_{x_{p2}} + \dots + \delta_{x_{pp}}) \right]$$

$$= \sum_{p \geq 1} p \mathbb{P}(N=p) \mathbb{E} \left[F(x_{p1}, \delta_{x_{p2}} + \dots + \delta_{x_{pp}}) \right]$$

$$= \sum_{p \geq 1} p \cdot e^{-\nu(E)} \cdot \frac{\nu(E)^p}{p!} \cdot \int \frac{\nu(da)}{\nu(E)} \mathbb{E} \left[F(x, \delta_{x_1} + \dots + \delta_{x_{p-1}}) \right]$$

$$= \int \nu(da) \sum_{p \geq 1} \frac{\nu(E)^{p-1}}{(p-1)!} \cdot e^{-\nu(E)} \mathbb{E} \left[F(x, \delta_{x_1} + \dots + \delta_{x_{p-1}}) \right]$$

$$= \int \nu(da) \mathbb{E} \left[F(x, \mathcal{N}) \right]$$

Corollaire (exercice)

Si $\int 1 \wedge f d\nu < \infty$, alors $\mathbb{P}(N_f < \infty) = 1$

Si $\int 1 \wedge f d\nu = \infty$, alors $\mathbb{P}(N_f = \infty) = 1$.

3) Propriétés de stabilité

Image $g: (E, \mathcal{E}) \rightarrow (F, \mathcal{F})$ mesurable. \mathcal{N} mesure de poisson d'intensité ν . Alors l'image $g_* \mathcal{N}$ est une mesure de Poisson d'intensité $g_* \nu$. (N.B. $g_* \mathcal{N}(A) = \mathcal{N}(g^{-1}(A))$).

Superposition \mathcal{N} mesure de Poisson d'intensité ν ,

\mathcal{N}' ————— ν

Alors $\mathcal{N} + \mathcal{N}'$ ————— $\nu + \nu'$

Restriction Soient A_1, \dots, A_R disjoints. Alors, $N_{|A_1}, \dots, N_{|A_R}$ sont des mesures de Poisson indépendantes et l'intensité de $N_{|A_i}$ est $\mu(\cdot \cap A_i)$.

Marquage Soit $N = \sum_{i=1}^N \delta_{X_i}$ une mesure de Poisson d'intensité ν .

Soit $(Y_n)_{n \geq 1}$ des v.a. iid de loi ν' sur $(F, \mathcal{F}) \ll N$.

Alors $N' = \sum_{i \geq 1} \delta_{(X_i, Y_i)}$ est une mesure de Poisson

sur $(E \times F, \mathcal{E} \otimes \mathcal{F})$ d'intensité $\mu \otimes \mu'$

preuve Soit $g: E \times F \rightarrow \mathbb{R}_+$ mesurable. On calcule:

$$\mathbb{E} \left[\exp(-N'_g) \mid N, X_1, X_2, \dots \right]$$

$$= \mathbb{E} \left[\exp\left(-\sum_{i=1}^N g(X_i, Y_i)\right) \mid N, X_1, X_2, \dots \right]$$

$$= \prod_{i=1}^N \int_F \nu'(dy) e^{-g(X_i, y)}$$

$$= \exp\left(-\sum_{i=1}^N \left(-\ln \int_F \nu'(dy) e^{-g(X_i, y)}\right)\right)$$

$$= \exp\left(-\int \nu(d\alpha) F(\alpha)\right)$$

$$\text{où } F(\alpha) = -\ln \int_F \nu'(dy) e^{-g(\alpha, y)} \geq 0.$$

On applique la formule exponentielle:

$$\begin{aligned} \mathbb{E} \left[\exp\left(-\int \nu'(d\alpha) F(\alpha)\right) \right] &= \exp\left(-\int \nu(d\alpha) (1 - e^{-F(\alpha)})\right) \\ &= \exp\left(-\int \nu(d\alpha) \nu'(dy) (1 - e^{-g(\alpha, y)})\right). \quad \square \end{aligned}$$

Ru $E[N_t] = \lambda t$ ($N_t - \lambda t$ est une martingale)

2) Intégrale par rapport à un processus de Poisson

a) Rappels sur les processus

Pour $t \geq 0$, soit $V_t : (\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ mesurable.

On peut voir V comme une fonction mesurable

$$(\Omega, \mathcal{F}) \longmapsto \mathbb{R}^{\otimes \mathbb{R}^+} \longleftarrow \text{tribu cylindrique.}$$

$$\omega \longmapsto (V_t(\omega))_{t \in \mathbb{R}^+}$$

Autre point de vue: on considère

$$\bar{V} : \mathbb{R}_+ \times \Omega \longrightarrow \mathbb{R} \\ (t, \omega) \longmapsto V_t(\omega).$$

On dit que \bar{V} est mesurable si \bar{V} est $(\mathcal{B}(\mathbb{R}_+) \otimes \mathcal{F}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ mesurable.

Def Soit $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ une filtration sur (Ω, \mathcal{F}) .

- (a) \mathcal{P}^{pr} est la classe des sous-ensembles de $\mathbb{R}_+ \times \Omega$ de la forme:
- * $\mathbb{R}_+ \times \Omega$
 - * $\{s, t\} \times A$ avec $A \in \mathcal{F}_s$
 - * $\{s, t\} \times A$ avec $A \in \mathcal{F}_0$.

C'est un π -système.

- (b) la tribu prévisible est $\mathcal{P}^{\text{pr}} = \sigma(\mathcal{P}^{\text{pr}})$.

- (c) V est dit (\mathcal{F}_t) prévisible si

$$\bar{V} : \mathbb{R}_+ \times \Omega \longrightarrow \mathbb{R} \text{ est } (\mathcal{P}^{\text{pr}}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$$
$$(t, \omega) \longmapsto V_t(\omega)$$

mesurable.

Prop (exo)

- (a) \mathcal{P}^{pr} est la plus petite tribu que rende \bar{V} mesurable pour tout V processus càg et (\mathcal{F}_t) adapté.
- (b) Si V est prévisible, alors $(V_t)_{t \geq 0}$ est $(\mathcal{F}_{t-})_{t \geq 0}$ adapté.
- (c) Si $(V_t)_{t \geq 0}$ est càg et (\mathcal{F}_t) adapté, alors $(V_t)_{t \geq 0}$ est (\mathcal{F}_t) prévisible.

b) Intégration par rapport à un processus de Poisson

$\Omega, (\mathcal{F}_t)$ est une filtration cad complétée.

Soit $(V_t)_{t \in \mathbb{R}^+}$ un processus (\mathcal{F}_t) prévisible.

Soit $(N_t)_{t \geq 0}$ un (\mathcal{F}_t) processus de Poisson de paramètre λ , de temps de sauts $(T_n)_{n \geq 1}$. On pose

$$\boxed{\int_0^t V_s dN_s = \sum_{n \geq 1} \mathbb{1}_{[0, t]}(T_n) V_{T_n}}$$

Prop: si $V \geq 0$, on a

$$\mathbb{E} \left[\int_0^t V_s dN_s \right] = \lambda \mathbb{E} \left[\int_0^t V_s ds \right]. \quad (*)$$

Preuve: Soit $C =]s_0, t_0] \times A$ avec $A \in \mathcal{F}_{s_0}$.

On vérifie (*) avec $V_t(\omega) = \mathbb{1}_C(t, \omega)$.

$$\begin{aligned} \text{On a } \int_0^t V_s dN_s &= \sum_{n \geq 1} \mathbb{1}_{[0, t]}(T_n) \mathbb{1}_{]s_0, t_0]}(T_n) \mathbb{1}_A(\omega) \\ &= \mathbb{1}_A(\omega) (N_{t \wedge t_0} - N_{s_0}). \end{aligned}$$

$$\text{De } \bar{m}, \int_0^t V_s ds = \mathbb{1}_A(\omega) (t \wedge t_0 - s_0).$$

• Pour $t \leq s_0$, tout est nul

• Pour $s_0 < t \leq t_0$: $\int_0^t V_s dN_s = \mathbb{1}_A(\omega) (N_t - N_{s_0})$.

$$\begin{aligned} \Rightarrow \mathbb{E} \left[\int_0^t V_s dN_s \mid \mathcal{F}_{s_0} \right] &= \mathbb{1}_A \mathbb{E} [N_t - N_{s_0} \mid \mathcal{F}_{s_0}] \\ &= \mathbb{1}_A \lambda (t - s_0). \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \mathbb{E} \left[\int_0^t V_s dN_s \right] = \mathbb{P}(A) \cdot \lambda (t - s_0), \text{ d'où } (*).$$

• On raisonne de même pour $t > t_0$.

En suite: $\mathcal{L} = \{ D \in \mathcal{P}_{\text{prév}} ; (*) \text{ est vraie pour } V_t(\omega) = \mathbb{1}_D(t, \omega) \}$.

\mathcal{L} classe monotone qui contient \mathbb{R}

$\Rightarrow \mathcal{L} = \mathcal{P}_{\text{prév}}$.

\Rightarrow on en déduit que (4) a lieu pour

$$V = c_1 \mathbb{1}_{D_1} + \dots + c_n \mathbb{1}_{D_n}$$
 avec $D_i \in \mathcal{P}_{\text{provision}}.$
 On conclut par CVMON.

$$\triangle \int_0^t W_s dN_s = \sum_{n \geq 1} \mathbb{1}_{[0, t]}(T_n) W_{T_n} = \frac{N_t(N_t + 1)}{2}$$

$$\Rightarrow \mathbb{E} \left[\int_0^t N_s dN_s \right] = \frac{(\lambda t)^2 + \lambda t + \lambda t}{2}$$

$$\text{et } \lambda \mathbb{E} \left[\int_0^t N_s ds \right] = \lambda \int_0^t \lambda s ds = \lambda^2 \frac{t^2}{2}.$$

c) Application

(\mathcal{F}_t) filtration càd complète.

Thm Soient N^1, \dots, N^d des (\mathcal{F}_t) processus de Poisson. Ils ne sautent pas en même temps, si ils sont indépendants.

Preuve $\boxed{\Leftarrow}$ OK.

$\boxed{\Rightarrow}$ Pour simplifier on suppose $d=2$.

Par indépendance et stationnarité des accroissements, il suffit de prouver que $N_t^1 \perp N_t^2$ à t fixé.

$$\text{On pose } X_t = \exp(i(u N_t^1 + v N_t^2))$$

$$\text{Alors } X_t = 1 + \sum_{0 \leq s < t} (X_s - X_{s-})$$

$$= 1 + \sum_{0 \leq s < t} X_{s-} \left(e^{i(u \Delta N_s^1 + v \Delta N_s^2)} - 1 \right)$$

$$= 1 + \sum_{0 \leq s < t} X_{s-} \left((e^{iu} - 1) \Delta N_s^1 + (e^{iv} - 1) \Delta N_s^2 \right)$$

$$\text{or } \sum_{0 \leq s < t} X_{s-} (e^{iu} - 1) \Delta N_s^1 = \int_0^t X_{s-} e^{iu} dN_s^1$$

On en déduit que

$$\mathbb{E}[X_t] = 1 + \lambda_1 (e^{i\mu} - 1) \int_0^t \mathbb{E}[X_{s-}] ds + \lambda_2 (e^{i\nu} - 1) \int_0^t \mathbb{E}[X_{s-}] ds.$$

or $\{s; X_s \neq X_{s-}\}$ est dénombrable.

$$= 1 + \int_0^t \mathbb{E}[X_s] (\lambda_1 (e^{i\mu} - 1) + \lambda_2 (e^{i\nu} - 1)) ds$$

On en déduit que $\mathbb{E}[X_t] = e^{(\lambda_1 (e^{i\mu} - 1) + \lambda_2 (e^{i\nu} - 1)) t}$
 $= \mathbb{E}[e^{i\mu N_t^1}] \mathbb{E}[e^{i\nu N_t^2}]. \quad \square$

⚠ les processus de Poisson doivent être adaptés à la même filtration (prendre $N_t^1 = N_t$, $N_t^2 = N_{2t}$).