

# Cours 7 : Convergence en loi et fonctions caractéristiques

Rappel (Cours 6) Si  $X = (X_1, \dots, X_d)$   
v.a. dans  $\mathbb{R}^d$ ,

$$\varphi_X(u) = \mathbb{E} [ e^{i \langle X, u \rangle} ]$$

$$= \mathbb{E} [ \exp(i(x_1 u_1 + \dots + x_d u_d)) ]$$

avec  $u = (u_1, \dots, u_d) \in \mathbb{R}^d$ .

On a vu que

$$\varphi_X = \varphi_Y \Leftrightarrow X \stackrel{(d)}{=} Y$$

- 1) Théorème de Lévy
- 2) Théorème central limite
- 3) Vecteur gaussiens

# 1) Théorème de Lévy

Théorème (Lévy) Soit  $X_n, X$  v.a. dans  $\mathbb{R}^d$ . Alors  $X_n \xrightarrow{(d)} X$  ssi  $\forall u \in \mathbb{R}^d, \varphi_{X_n}(u) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \varphi_X(u)$

On fait la preuve pour  $d=1$  pour simplifier ( $\mathbb{R}$ )

## Preuve

$\Rightarrow$  Pour  $u \in \mathbb{R}, x \mapsto e^{iux}$  est continue bornée. Donc par définition de la convergence en loi,

$$\mathbb{E}[e^{iux_n}] \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}[e^{iux}]$$

⊞ On suppose  $\forall u \in \mathbb{R}^d$ ,  
 $\varphi_{X_n}(u) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \varphi_X(u)$

On utilise un peu la même idée que pour le théorème  $\varphi_X = \varphi_Y \Leftrightarrow X \stackrel{(d)}{=} Y$

idée: ajouter une petite perturbation gaussienne

$$Z_k \stackrel{(d)}{=} N\left(0, \frac{1}{k^2}\right) \perp\!\!\!\perp X_n, X$$

On montre:

$$\forall k \geq 1, X_n + Z_k \xrightarrow{(d)} X + Z_k$$

En effet, supposons (\*)

Montrons que  $X_n \xrightarrow{(d)} X$ .

On utilise porte-manteau :

Soit  $F: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  lipschitzienne

bornée,  $\forall x, y \in \mathbb{R}, |F(x) - F(y)| \leq L|x - y|$ ,

et on montre que  $\mathbb{E}[F(X_n)]$

Soit  $k \geq 1$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}[F(X)]$$

$$|\mathbb{E}[F(X_n)] - \mathbb{E}[F(X)]|$$

$$\leq \mathbb{E}[|F(X_n) - F(X_n + z_k)|]$$

$$+ |\mathbb{E}[F(X_n + z_k)] - \mathbb{E}[F(X + z_k)]|$$

$$+ \mathbb{E}[|F(X + z_k) - F(X)|]$$

$$\leq 2L \mathbb{E}[|z_k|] = \frac{2L \mathbb{E}[|z_1|]}{k}$$

$$+ |\mathbb{E}[F(X_n + z_k)] - \mathbb{E}[F(X + z_k)]|$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty}$$

Conclusion:  $\limsup_{n \rightarrow \infty} |\mathbb{E}[F(X_n)] - \mathbb{E}[F(X)]|$

$$\leq \frac{2L \mathbb{E}[|z_k|]}{k} \quad \forall k \geq 1.$$

On conclut en faisant  
 $k \rightarrow \infty$ .

Maintenant on montre

$$\forall k \geq 1, X_n + z_k \xrightarrow{(d)} X + z_k$$

Pour cela, par restriction des fonctions test, il suffit de montrer que  $\forall g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  continue à support compact

$$\mathbb{E}[g(X_n + z_k)] \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}[g(X + z_k)]$$

Reprel:

$$\mathbb{E}[f(X_n + z_k)]$$

$$= \int_{\mathbb{R}} dz f(z) \left( \frac{k}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{iuz} g_k(u) \varphi_{X_n}(-u) du \right)$$

avec  $g_k(u) = \frac{1}{\sqrt{2\pi k}} e^{-\frac{u^2}{2k}}$

Rappel:  $\varphi_{X_n}(-u) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \varphi_X(-u)$

$\forall u \in \mathbb{R}$  par hypothèse.

On va utiliser convergence dominée deux fois.

①.  $e^{iuz} g_k(u) \varphi_{X_n}(-u) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^{iuz} g_k(u) \varphi_X(-u)$

•  $|e^{iuz} g_k(u) \varphi_{X_n}(-u)| \leq g_k(u)$ ,  
intégrable.

Donc

$$\frac{k}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{iuz} g_{\mathbb{R}}(u) \varphi_{X_n}(-u) du$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \frac{k}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{iuz} g_{\mathbb{R}}(u) \varphi_X(-u) du$$

(2)

$$\left| f(z) \frac{k}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} e^{iuz} g_{\mathbb{R}}(u) \varphi_{X_n}(-u) du \right|$$

$$\leq |f(z)| \frac{k}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} g_{\mathbb{R}}(u) du$$

$$= |f(z)|$$

Or  $f$  est à support compact,

donc  $\int_{\mathbb{R}} |f(z)| dz < \infty$ .

On conclut par convergence

dominée



Application 1 Soit  $X^n = (x_1^n, \dots, x_d^n)$

v.a dans  $\mathbb{R}$ ,  $X = (x_1, \dots, x_d)$  v.a  
dans  $\mathbb{R}^d$ . Alors  $X^n \stackrel{\text{c.f.}}{\rightarrow} X$  si

$\forall u_1, \dots, u_d \in \mathbb{R}$ ,

$$u_1 x_1^n + \dots + u_d x_d^n$$

$$\xrightarrow{\text{(loi)}} u_1 x_1 + \dots + u_d x_d$$

(principe de Cramer - Wald)

Preuve

$\Rightarrow$  Clair par principe  
de composition : la fonction

$$\mathbb{R}^d \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(x_1, \dots, x_d) \longmapsto u_1 x_1 + \dots + u_d x_d$$

est continue.

⊆ Posons  $u = (u_1, \dots, u_d) \in \mathbb{R}^d$

On remarque que

$$\varphi_{X^n}(u) = \mathbb{E} \left[ e^{i(u_1 X_1^n + \dots + u_d X_d^n)} \right]$$

$$= \varphi_{u_1 X_1^n + \dots + u_d X_d^n}(1)$$

$$\xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\text{Lévy}} \varphi_{u_1 X_1 + \dots + u_d X_d}(1)$$

$$= \varphi_X(u).$$



## Application 2

On suppose

$X_n \xrightarrow{(d)} X$  dans  $\mathbb{R}^d$ ,

$Y_n \xrightarrow{(d)} Y$  dans  $\mathbb{R}^{d'}$ ,

et

$$X_n \perp\!\!\!\perp Y_n.$$

Alors  $(X_n, Y_n)$  converge en loi vers une v.a. de même loi que  $(X', Y')$  avec  
 $X' \stackrel{\text{loi}}{=} X$  et  $Y' \stackrel{\text{loi}}{=} Y$  et  $X' \perp Y'$ .

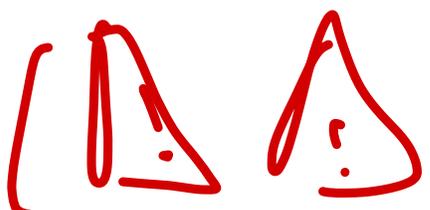
De manière équivalente si

$\mathcal{P}_{X_n} \rightarrow \mathcal{P}_X$  étroitement

$\mathcal{P}_{Y_n} \rightarrow \mathcal{P}_Y$  étroitement

alors

$\mathcal{P}_{X_n} \otimes \mathcal{P}_{Y_n} \rightarrow \mathcal{P}_X \otimes \mathcal{P}_Y$   
étroitement

 en général

$X_n \xrightarrow{\text{Id}} X, Y_n \xrightarrow{\text{Id}} Y \not\Rightarrow (X_n, Y_n) \xrightarrow{\text{Id}} (X, Y)$

Preuve On va appliquer le théorème de Lévy. Soit

$u, v \in \mathbb{R}$ . On écrit

$$\mathbb{E}[e^{iuX_n + ivY_n}]$$

$$= \mathbb{E}[e^{iuX_n}] \mathbb{E}[e^{ivY_n}] \quad \text{par IH}$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}[e^{iuX}] \mathbb{E}[e^{ivY}]$$

par hypothèse et théorème de Lévy

Ainsi

$$\varphi(X_n, Y_n)(u, v)$$

$$\xrightarrow{\quad} \varphi_X(u) \varphi_Y(v)$$

$$= \varphi(X', Y')(u, v)$$

Donc  $(X_n, Y_n) \xrightarrow{\text{Id}} (X', Y')$  par

# théorème de Lévy

## 2) Théorème central limite

Motivations : soit  $(X_n)_{n \geq 1}$  des v.a. iid réelles dans  $L^1$ .

$$\underline{L\&N} : \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\mathcal{L}} \mathbb{E}[X_1]$$

On cherche à savoir à quelle vitesse cette convergence a lieu, c'est-à-dire quel est l'ordre de grandeur de

$$\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k \sim \mathbb{E}[X_1]$$

quand  $n$  est grand.

Si on suppose de plus  $X_1$  dans  $L^2$  on devine la réponse en calculant

$$\begin{aligned} & \mathbb{E}[(X_1 + \dots + X_n - n\mathbb{E}[X_1])^2] \\ &= \text{Var } X_1 + \dots + \text{Var } X_n \\ &= n \text{Var } X_1 \quad \text{par II.} \end{aligned}$$

Ceci suggère que

$X_1 + \dots + X_n - n\mathbb{E}[X_1]$  est d'ordre  $\sqrt{n}$  et donc

$\frac{X_1 + \dots + X_n - \mathbb{E}[X_1]}{\sqrt{n}}$  est d'ordre  $\frac{1}{\sqrt{n}}$ .

# Théorème (Théorème central de limite TCL ; CLT en anglais)

Soit  $(X_n)_{n \geq 1}$  des v.a

• iid

• dans  $L^2$

Soit  $\sigma^2 = \text{Var}(X_1) = \mathbb{E}[(X_1 - \mathbb{E}[X_1])^2]$

On suppose  $\sigma^2 > 0$ . Alors

$\frac{1}{\sqrt{n}} (X_1 + \dots + X_n - n \mathbb{E}[X_1])$

$\xrightarrow[n \rightarrow \infty]{(d)}$   $N(0, \sigma^2)$ .

De manière équivalente,

$\forall a < b$ :

$\mathbb{P}(a < \frac{X_1 + \dots + X_n - n \mathbb{E}[X_1]}{\sigma \sqrt{n}} < b)$

$\xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \int_a^b \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2} dx.$

Preuve : la deuxième partie est une conséquence de la première (convergence en loi et fonctions de répartition)

• Pour la première partie, quitte à considérer

$$X_i - \mathbb{E}[X_i]$$

on peut supposer  $\mathbb{E}[X_1] = 0$

$$\text{Posons alors } Z_n = \frac{X_1 + \dots + X_n}{\sigma \sqrt{n}}$$

$$\text{But } Z_n \xrightarrow{d} N(0,1)$$

Alors

$$\begin{aligned} \varphi_{Z_n}(u) &= \mathbb{E} \left[ e^{iu \left( \frac{X_1 + \dots + X_n}{\sigma \sqrt{n}} \right)} \right] \\ &= \mathbb{E} \left[ e^{i \frac{u}{\sigma \sqrt{n}} X_1} \right]^n \quad \text{car iid} \end{aligned}$$

$$= \varphi_{X_1} \left( \frac{u}{\sigma\sqrt{n}} \right)$$

Mais  $X_1 \in \mathcal{L}^2$  et on a vu que

$$\varphi_{X_1}(u) = 1 + iu \mathbb{E}[X_1] - \frac{1}{2}u^2 \mathbb{E}[X_1^2] + o(u^2)$$

$$= 1 - \frac{1}{2}u^2 \sigma^2 + o(u^2) \quad (u \rightarrow 0)$$

Donc

$$\varphi_{X_1} \left( \frac{u}{\sigma\sqrt{n}} \right) = 1 - \frac{u^2}{2n} + o\left(\frac{1}{n}\right)$$

Ainsi

$$\varphi_{Z_n}(u) = \left( 1 - \frac{u^2}{2n} + o\left(\frac{1}{n}\right) \right)^n$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^{-u^2/2} = \varphi_{N(0,1)}(u)$$

Ainsi  $Z_n \xrightarrow{(d)} N(0,1)$  par  
le théorème de Lévy



But: généraliser le TCL  
à  $\mathbb{R}^d$ ,  $d > 1$ .

### 3) Vecteurs gaussiens

Définition Une v.a.  $X = (X_1, \dots, X_d)$   
à valeurs dans  $\mathbb{R}^d$  est un  
vecteur gaussien si toutes  
ses combinaisons  
linéaires  $\lambda_1 X_1 + \dots + \lambda_d X_d$   
avec  $\lambda_1, \dots, \lambda_d \in \mathbb{R}$  sont  
des v.a. (réelles) gaussiennes

Par convention, une v.a.  
constante  $m$  est une  $N(m, 0)$

Rappel Si  $X \sim N(m, \sigma^2)$ , on  
a  $\mathbb{E}[e^{ux}] = \exp(mu - \frac{\sigma^2}{2} u^2)$

Exemple: Si  $X_1, \dots, X_d$  sont  
des v.a. gaussiennes II,  
 $(X_1, \dots, X_d)$  est un vecteur  
gaussien

 Faux sans II:

Si  $X \sim N(0, 1)$

$\mathbb{P}(X = 1) = \mathbb{P}(X = -1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}$

avec  $X \perp \mathbb{E}$ , alors

$X, \varepsilon X$  sont des  $\mathcal{N}(0,1)$   
mais  $(X, \varepsilon X)$  n'est pas  
un vecteur gaussien car  
 $\mathbb{P}(X + \varepsilon X = 0) = \frac{1}{2}$

Remarque  $(X_1, \dots, X_d)$   
vecteur gaussien  $\Rightarrow$   
 $X_1, \dots, X_d$  sont gaussiennes  
(réciproque fautive)

Definition Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$   
un vecteur gaussien.

Le vecteur

$m_X = (\mathbb{E}[X_1], \dots, \mathbb{E}[X_d])$   
s'appelle la moyenne de  $X$

On dit que  $X$  est centré si  
 $m_x = (0, 0, \dots, 0)$

Clairement,  $X - m_x$  est un  
vecteur gaussien centré et  
si  $X, Y$  sont deux vecteurs  
gaussiens  $\perp$ ,  $X + Y$  est  
un vecteur gaussien

$$m_{X+Y} = m_x + m_y$$

• La matrice  $d \times d$

$$K_x = (\mathbb{E}[X_i X_j] - \mathbb{E}[X_i] \mathbb{E}[X_j])$$

s'appelle la covariance de  $x$ .  
 $1 \leq i, j \leq d$

$$\text{On a } K_{X+Y} = K_x + K_y$$

Rappel on note  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  le produit scalaire sur  $\mathbb{R}^d$ .

Proposition Soit  $X$  un vecteur gaussien dans  $\mathbb{R}^d$  et  $\lambda \in \mathbb{R}^d$ . Alors  $\langle \lambda, X \rangle$  ( $= \lambda_1 X_1 + \dots + \lambda_d X_d$ ) suit une loi  $\mathcal{N}(m_\lambda, \sigma_\lambda^2)$  avec

- $m_\lambda = \langle \lambda, m_X \rangle$

- $\sigma_\lambda^2 = \langle \lambda, K_X \lambda \rangle$

En particulier,  $K_X$  est une matrice symétrique positive

Preuve :

- $m_\lambda = \langle \lambda, X \rangle$  provient de la linéarité de l'espérance

• Ensuite

$$\mathbb{E}[\langle \lambda | x \rangle^2] = \sum_{i,j} \lambda_i \lambda_j \mathbb{E}[x_i x_j]$$

et

$$\langle \lambda | m \rangle^2 = \sum_{i,j} \lambda_i \lambda_j \mathbb{E}[x_i] \mathbb{E}[x_j]$$

"

$$\mathbb{E}[\langle \lambda | x \rangle]^2$$

Donc  $\text{Var}(\langle \lambda, x \rangle)$

$$= \sum_{i,j} \lambda_i \lambda_j (K_x)_{i,j}$$

$$= \langle \lambda, K_x \lambda \rangle$$

Corollaire La fonction caractéristique d'un

vecteur gaussien  $X$  est  
donnée par

$$\left( \varphi_X(\lambda) = \exp(i \langle \lambda, m_X \lambda \rangle) \right. \\ \left. \mathbb{E}[e^{i \langle \lambda, X \rangle}] = \exp\left(-\frac{1}{2} \langle \lambda, K_X \lambda \rangle\right) \right)$$

En particulier la loi d'un  
vecteur gaussien est  
complètement déterminée  
par sa moyenne et  
sa covariance

Preuve

$$\mathbb{E}[e^{iu \langle X, \lambda \rangle}] \\ = \varphi_{\langle X, \lambda \rangle}(u)$$

Mais  $\langle X, \lambda \rangle \stackrel{(\text{loi})}{=} N(\langle \lambda, m_x \rangle, \langle \lambda, K_x \lambda \rangle)$

Donc

$$\varphi_{\langle X, \lambda \rangle}(u) \quad (\text{cf}) \\ = \exp(iu \langle \lambda, m_x \rangle - \frac{u^2}{2} \langle \lambda, K_x \lambda \rangle)$$

(fonction caractéristique  
d'une gaussienne)

$$\text{Mais } \varphi_X(x) = \mathbb{E}[e^{i\langle X, x \rangle}]$$

On conclut en prenant

$$u = 1$$

dans (cf)



Proposition Soit  $m \in \mathbb{R}^d$  et  $K$  une matrice  $d \times d$  symétrique positive. Alors il existe un vecteur gaussien de  $\mathbb{R}^d$  de moyenne  $m$  et de matrice de covariance  $K$ .

Preuve : Idee : écrire  $K = C^2$  avec  $C$  symétrique  
en effet, on diagonalise  $K$  en base orthonormée :  
 $K = P D P^{-1}$  avec  $P$  orthogonale ( $P P^T = P^T P = I$ )  
et  $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_d \end{pmatrix}$  avec  $\lambda_1, \dots, \lambda_d \geq 0$

On définit  $C = P \Sigma P^{-1}$ .

Soit maintenant

$N = (N_1, \dots, N_d)$  avec

$N_1, \dots, N_d$  des  $N(0,1)$  iid

On pose

$$X = C \cdot N + m$$

On vérifie que  $X$  convient

• Pour  $\lambda \in \mathbb{R}^d$ ,

$$\langle \lambda | X \rangle = \langle \lambda | C N \rangle + \langle \lambda | m \rangle$$

$$(*) = \langle C \lambda | N \rangle + \langle \lambda | m \rangle$$

car  $C$  symétrique

Comme  $N$  est un vecteur

gaussien,  $\langle \lambda | X \rangle$  est

gaussien, donc  $X$  est un

vecteur gaussien.

Il reste à calculer la  
moyenne et la variance de  $\langle \lambda | X \rangle$

Par (4) sa moyenne vaut  
clairement  $\langle \lambda | m \rangle$

La variance de  $\langle \lambda | X \rangle$  vaut

$$\begin{aligned} & \mathbb{E}[\langle \lambda | X \rangle^2] \\ &= \mathbb{E}\left[\sum_{i,j,k,\ell} C_{ij} \lambda_i N_j C_{k\ell} \lambda_k N_\ell\right] \\ &= \sum_{i,j,k} C_{ij} \lambda_i C_{k,j} \lambda_k \\ & \quad \text{car } \mathbb{E}[N_j N_\ell] \\ & \quad = 1 \quad \delta_{j\ell} \\ & \quad = 0 \quad \text{sinon} \\ &= \langle \lambda | C | \lambda \rangle = \langle \lambda | K | \lambda \rangle \end{aligned}$$

# Notation

$\mathcal{N}(m, K)$ : v.a. dont la loi est celle d'un vecteur gaussien de moyenne  $m$  et de matrice de covariance  $K$ .

Corollaire,  $\mathcal{N}(m, K)$  admet une densité sur  $\mathbb{R}^d$  ssi  $\det(K) > 0$ , et alors sa densité est

$$\frac{1}{(2\pi)^{d/2} \sqrt{\det K}} e^{-\frac{1}{2}(x-m, K^{-1}(x-m))}$$

de

idée de la preuve: principe

de la fonction nulle avec  
 $X = [N \times m]$ .

## Théorème (caractérisation de $\perp$ pour des vecteurs gaussien)

- ① Soit  $(x_1, \dots, x_d)$  un vecteur gaussien de  $\mathbb{R}^d$ . Alors  $x_1, \dots, x_d$  sont  $\perp$  ssi  $K_x$  est diagonale ( $\mathbb{E}[x_i x_j] = \mathbb{E}[x_i] \mathbb{E}[x_j]$  pour  $i \neq j$ )
- ② Soit  $Z = (x_1, \dots, x_p, y_1, \dots, y_q)$  un vecteur gaussien de  $\mathbb{R}^{p+q}$

Alors  $(X_1, \dots, X_p) \perp (Y_1, \dots, Y_q)$   
ssi  $\text{Cov}(X_i, Y_j) = 0$  pour tout  
 $1 \leq i \leq p$   
 $1 \leq j \leq q$

$Z = (X_1, \dots, X_p, Y_1, \dots, Y_q)$   
un vecteur gaussien de  $\mathbb{R}^{p+q}$

Preuve : Sans perte de généralité  
on peut supposer les vecteurs  
gaussiens centrés.

①  $\Rightarrow$  si  $X \perp Y$  on sait

$$\text{qu} \quad \mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X] \mathbb{E}[Y]$$

$\Leftarrow$  Soit  $u = (u_1, \dots, u_d) \in \mathbb{R}^d$

En notant  $K_X = \begin{pmatrix} \sigma_1^2 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sigma_d^2 \end{pmatrix}$

on a

$$\mathbb{E}[\exp(i \langle u, X \rangle)]$$

$$= \exp\left(-\frac{1}{2} \langle u | K_X u \rangle\right) \quad (\text{proposition})$$

$$= \prod_{i=1}^d \exp\left(-u_i^2 \cdot \frac{\sigma_i^2}{2}\right)$$

Donc  $(x_1, \dots, x_d)$  sont  $\perp$   
 et  $x_i \stackrel{d}{=} N(0, \sigma_i^2)$ .

② Preuve similaire

$\Rightarrow$  Pour  $1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq q$

$$x_i \perp y_j \Rightarrow \mathbb{E}[x_i y_j] = \mathbb{E}[x_i] \mathbb{E}[y_j]$$

$\Rightarrow$  La matrice de covariance  
 de  $Z$  s'écrit:

$$K_Z = \begin{pmatrix} K_X & 0 \\ 0 & K_Y \end{pmatrix}$$

Donc pour

$z = (u_1, \dots, u_p, v_1, \dots, v_q) \in \mathbb{R}^{p+q}$   
on  $a$

$$\mathbb{E} \left[ \exp(i \langle z | z \rangle) \right]$$

$$= \exp\left(-\frac{1}{2} \langle z | K_z z \rangle\right)$$

$$= \exp\left(-\frac{1}{2} \langle u | K_x u \rangle\right)$$

$$\cdot \exp\left(-\frac{1}{2} \langle v | K_y v \rangle\right)$$

over  $u = (u_1, \dots, u_p)$

$v = (v_1, \dots, v_q)$

Done

$$\mathbb{E} \left[ e^{i(\langle u | x \rangle + \langle v | y \rangle)} \right]$$

$$= \mathbb{E} \left[ e^{i \langle u | x \rangle} \right] \mathbb{E} \left[ e^{i \langle v | y \rangle} \right]$$

Done  $x \perp y$

⚠ Dans ② il est important  
que  $(X_{11}, \dots, X_p, Y_{11}, \dots, Y_q)$   
soit un vecteur gaussien  
" $(X_{11}, \dots, X_p)$  gaussien et  
 $(Y_{11}, \dots, Y_q)$  gaussien" ne  
suffit pas.

### 3) Théorème central limite vectoriel

Théorème Soit  $(X_i)_{i \geq 1}$  des  
v.a. dans  $\mathbb{R}^d$

- iid

- $\mathbb{E}[|X_1|^2] < \infty$

(Soit  $(X_i)_{i \geq 1}$  des v.a dans  $\mathbb{R}^d$  • iid •  $\mathbb{E}[|X_1|^2] < \infty$ )

Alors  $\|\cdot\|$  est une norme sur  $\mathbb{R}^d$

$$\frac{1}{\sqrt{n}} (X_1 + \dots + X_n - n \mathbb{E}[X_1])$$

$$\xrightarrow[n \rightarrow \infty]{(d)} N(0, K_{X_1})$$

$$\text{où } K_{X_1} = (\mathbb{E}[(X_1)_i (X_1)_j] - \mathbb{E}[(X_1)_i] \mathbb{E}[(X_1)_j])$$

$$1 \leq i, j \leq d$$

est la matrice de covariance  
de  $X_1$

Ceci explique l'importance  
des vecteurs gaussiens

en probabilités et en statistiques.

Preuve C'est essentiellement la même que pour  $d=1$ :

- On peut supposer  $\mathbb{E}[X_1] = 0$
- Pour  $u \in \mathbb{R}^d$ ,

$$\begin{aligned} & \mathbb{E} \left[ \exp(i \langle u, \frac{X_1 + \dots + X_n}{\sqrt{n}} \rangle) \right] \\ &= \mathbb{E} \left[ \exp(i \langle \frac{u}{\sqrt{n}}, X_1 \rangle) \right]^n \\ &= \varphi_{X_1} \left( \frac{u}{\sqrt{n}} \right)^n \quad (\text{iii}) \end{aligned}$$

D'autre part, comme  $X_1 \in L^2$  on a la formule

de Taylor

$$\Phi_{X_1}\left(\frac{u}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \frac{1}{2n} \langle u | K_{X_1, u} \rangle + o\left(\frac{1}{n}\right)$$

Ainsi

$$\varphi_{\frac{X_1 + \dots + X_n}{\sqrt{n}}}(u)$$

$$= \left(1 - \frac{1}{2n} \langle u | K_{X_1, u} \rangle + o\left(\frac{1}{n}\right)\right)^n$$

$$\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \exp\left(-\frac{1}{2} \langle u | K_{X_1, u} \rangle\right)$$

qui est la fonction caractéristique d'une v.e.  $N(0, K_{X_1})$ . On conclut par théorème de Lévy

## Remarque

Pourquoi peut-on supposer  $\mathbb{E}[X_i] = 0$  ?

Réponse: Si le TCL est vrai pour  $(Y_i)_{i \geq 1}$  il

sera aussi vrai pour

$(Y'_i)_{i \geq 1}$ , avec  $Y'_i = Y_i + c$

car

$$\frac{Y_1 + \dots + Y_n - n \mathbb{E}[Y_1]}{\sqrt{n}}$$

$\sqrt{n}$

$$= \frac{Y'_1 + \dots + Y'_n - n \mathbb{E}[Y'_1]}{\sqrt{n}}$$

$\sqrt{n}$